

# Maemo 5 с точки зрения пользователя

Все, что касается изменений, сразу заметных пользователю: увеличение размера элементов пользовательского интерфейса, отсутствие “несветящихся” элементов (если элемент неактивен - сразу исчезает), удаление фокуса, максимальное число элементов - 10, меню больше не иерархическое, стековое меню и др.

[http://wiki.maemo.org/Documentation/Maemo\\_5\\_Developer\\_Guide/Porting\\_Software/Redesigning\\_From\\_Maemo\\_4\\_to\\_Maemo\\_5](http://wiki.maemo.org/Documentation/Maemo_5_Developer_Guide/Porting_Software/Redesigning_From_Maemo_4_to_Maemo_5)

# Maemo 5 с точки зрения разработчика

Рассматривается интерфейс и модули определения географического положения

## Основные компоненты графического интерфейса пользователя

Сюда входят: C library, Xlib, Glib, GDK, GTK, Pango, ATK, GTK+, Hildon. Коротко о них.

[http://wiki.maemo.org/Legacy\\_Maemo\\_5\\_Documentation/Graphical\\_UI\\_Tutorial/Introduction](http://wiki.maemo.org/Legacy_Maemo_5_Documentation/Graphical_UI_Tutorial/Introduction)

### Hildon - изменения в Maemo5

На основе таблицы

[http://repository.maemo.org/stable/fremantle/4.1.2\\_vs\\_5.0\\_content\\_comparison.html](http://repository.maemo.org/stable/fremantle/4.1.2_vs_5.0_content_comparison.html)

### GTK - изменения в Maemo5

На основе таблицы

[http://repository.maemo.org/stable/fremantle/4.1.2\\_vs\\_5.0\\_content\\_comparison.html](http://repository.maemo.org/stable/fremantle/4.1.2_vs_5.0_content_comparison.html)

## Qt

<http://doc.trolltech.com/4.5/index.html>

### Пакет qt4-x11

<http://packages.debian.org/ru/source/lenny/qt4-x11>

## Компиляция Qt приложений

[http://wiki.maemo.org/Qt4Hildon#Overriding\\_the\\_Qt\\_Maemo\\_changes](http://wiki.maemo.org/Qt4Hildon#Overriding_the_Qt_Maemo_changes)

## Портирование QT приложений на Маемо5

[http://wiki.maemo.org/Qt4Hildon#Overriding\\_the\\_Qt\\_Maemo\\_changes](http://wiki.maemo.org/Qt4Hildon#Overriding_the_Qt_Maemo_changes)  
[http://wiki.maemo.org/Packaging\\_a\\_Qt\\_application](http://wiki.maemo.org/Packaging_a_Qt_application)

## Существование Qt и GTK+ на Маемо5

## Новые Возможности написания интерфейса, предоставленные появлением Qt

## Использование модулей для определения географического положения

### Location framework в МАЕМО4: liblocation

Liblocation — библиотека, состоящая из нескольких модулей и предоставляющая разработчику приложений для Маемо средства определения географического положения. Liblocation включает в себя модули: LocationGPSTDevice, LocationGPSDeviceControl, location-distance-utils, location-misc. Модуль LocationGPSTDevice содержит набор типов данных и функций, позволяющих принимать информацию от демона местоположения (например, GYPSY), который в свою очередь взаимодействует с GPS устройством. Модуль LocationGPSDeviceControl определяет объект, который позволяет управлять соединением с демоном местоположения. В модуле определены функции, информирующие демона об открытии или закрытии соединения с ним. Демон положения взаимодействует с устройством до тех пор, пока хотя бы одно приложение поддерживает с этим демоном соединение. Модуль location-distance-utils предоставляет разработчику средство определения расстояния между двумя точками на поверхности Земли. Модуль location-misc содержит набор дополнительных функций для работы с liblocation. На данный момент определяет одну функцию, которая осталась для совместимости и не рекомендуется для использования при разработке новых программ. Маемо Diablo включает liblocation версии 0.30. Реализации версий liblocation до 0.30 были основаны на взаимодействии с демоном местоположения GPSD. Следующая версия liblocation 0.90 основана на GYPSY и D-Bus.

### Location framework в МАЕМО5: gypsy vs gpsd

Маемо Diablo для работы с GPS устройствами использовало демон GPSD. Маемо Fremantle содержит liblocation версии 0.99, которая вместо GPSD использует GYPSY. GYPSY был написан, чтобы исправить проколы, обнаруженные в GPSD. Одним из проколов была проблема

выделения памяти (allocating memory). Разработчики GPSD категорически не рекомендовали использовать функции malloc/free (<http://gpsd.berlios.de/hacking.html#malloc>). Кроме того, в GPSD клиенту необходимо открывать сокет для взаимодействия с сервером GPSD. Обмен информацией достаточно сложный. В GYPSY взаимодействие основано на использовании мощной сигнальной системы D-Bus. Существует ряд других причин, по которым предпочтительнее использовать GYPSY, а не GPSD.

## Библиотеки нижнего уровня для определения географического положения в Maemo4

К библиотекам нижнего уровня для определения положения в Maemo Diablo относятся библиотеки: libgpsbt, libgpsmgr, gpsd daemon.

### GPS BT (libgpsbt)

Application that needs GPS data can use this API to manage GPS daemon start and stop and to find out what serial port device (/dev/rfcommX) the GPS device is using. The API uses services provided by libgpsmgr that handles the GPS daemon start and stop.

### GPS Manager (libgpsmgr)

Application that needs GPS data can use this API to manage GPS daemon start and stop. This is needed in small handhelds where it is not good to have gpsd running all the time (because of battery and memory constraints) and to guarantee that only one gpsd process is running simultaneously even if multiple processes need the GPS data. The idea of the API is to allow multiple applications to use gpsd services but only when there is at least one application that needs GPS data. If no application is running, the gpsd is not started at all or gpsd stops itself automatically (to save memory and battery life).

## Библиотеки нижнего уровня в Maemo 5.0 (Fremantle)

В MAEMO5 отсутствуют библиотеки нижнего уровня libgpsbt, libgpsmgr, gpsd daemon. Вместо этих библиотек в MAEMO5 предполагается использование liblocation либо API для обращения к демонам, например к GYPSY.

### GYPSY

[wiki-страница GYPSY](#)

[Gypsy tutorial \(пример простого GPS-клиента\)](#)

[The libgypsy API documentation](#)

## Пример работы с liblocation в Маемо.

Ниже приведен пример работы с liblocation в Маемо 5, который был взят с сайта маемо.

Here is a complete standalone example using liblocation. It starts location services after program is started, then when first fix arrives, prints it, stops services, and shutdowns.

```
#include <location/location-gps-device.h>
#include <location/location-gpsd-control.h>

static void on_error(LocationGPSDControl *control, LocationGPSDControlError
error, gpointer data)
{
    g_debug("location error: %d... quitting", error);
    g_main_loop_quit((GMainLoop *) data);
}

static void on_changed(LocationGPSDevice *device, gpointer data)
{
    if (!device)
        return;

    if (device->fix) {
        if (device->fix->fields & LOCATION_GPS_DEVICE_LATLONG_SET) {
            g_debug("lat = %f, long = %f", device->fix->latitude,
device->fix->longitude);
            location_gpsd_control_stop((LocationGPSDControl *) data);
        }
    }
}

static void on_stop(LocationGPSDControl *control, gpointer data)
{
    g_debug("quitting");
    g_main_loop_quit((GMainLoop *) data);
}

static gboolean start_location(gpointer data)
{
    location_gpsd_control_start((LocationGPSDControl *) data);
    return FALSE;
}

int main(int argc, char *argv[])
{
    LocationGPSDControl *control;
    LocationGPSDevice *device;
    GMainLoop *loop;
```

```
g_type_init();

loop = g_main_loop_new(NULL, FALSE);

control = location_gpsd_control_get_default();
device = g_object_new(LOCATION_TYPE_GPS_DEVICE, NULL);

g_object_set(G_OBJECT(control),
             "preferred-method", LOCATION_METHOD_USER_SELECTED,
             "preferred-interval", LOCATION_INTERVAL_DEFAULT,
             NULL);

g_signal_connect(control, "error-verbose", G_CALLBACK(on_error), loop);
g_signal_connect(device, "changed", G_CALLBACK(on_changed), control);
g_signal_connect(control, "gpsd-stopped", G_CALLBACK(on_stop), loop);

g_idle_add(start_location, control);

g_main_loop_run(loop);

g_object_unref(device);
g_object_unref(control);

return 0;
}
```

You can compile this example with following command:

```
gcc -Wall `pkg-config --cflags glib-2.0, liblocation --libs glib-2.0,
liblocation` -o test test.c
```

From:  
<http://wiki.osll.ru/> - Open Source & Linux Lab

Permanent link:  
[http://wiki.osll.ru/doku.php/etc:common\\_activities:maemo:maemo4\\_maemo5?rev=1256916104](http://wiki.osll.ru/doku.php/etc:common_activities:maemo:maemo4_maemo5?rev=1256916104)

Last update: **2009/10/30 18:21**

